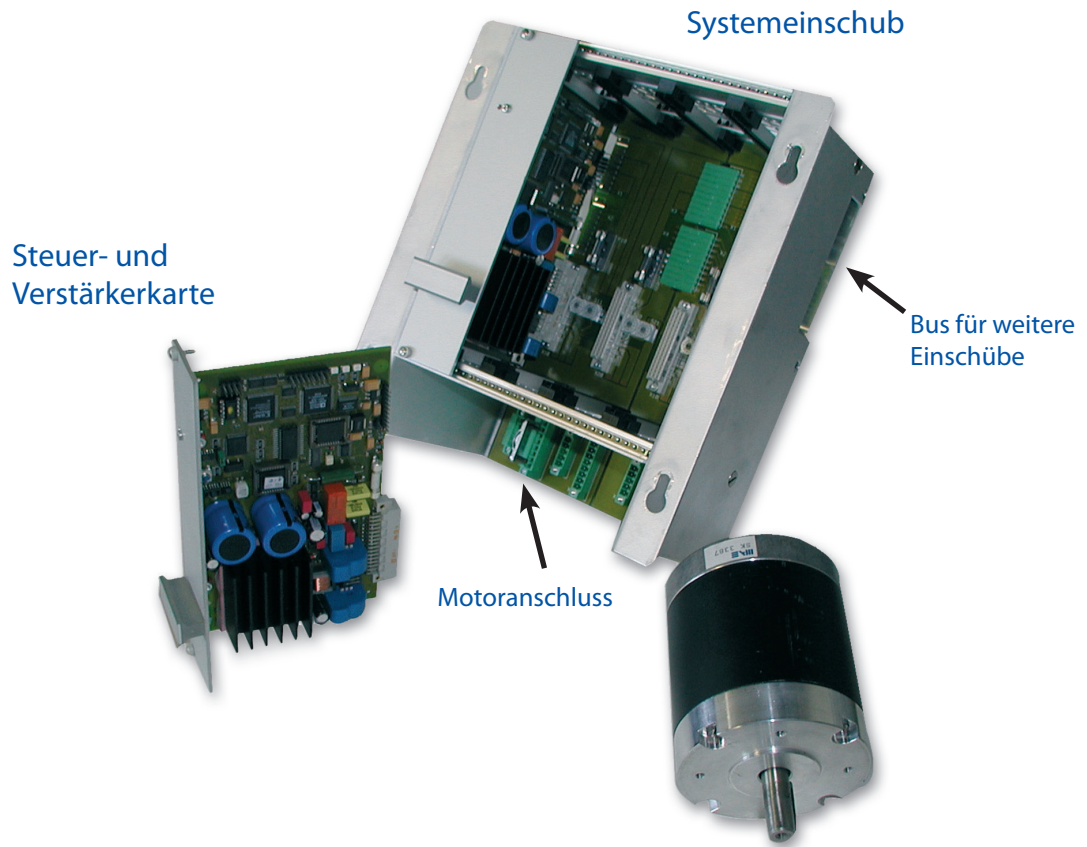


Bezeichnung: Servo System K1655-1000



<p>Beschreibung:</p>	<p>Servo-Antriebssystem bestehend aus:</p>
	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Einschubsystem mit Backplane für busförmige Energieverteilung und Steuerung ▶ Einfach durch Stecken von weiteren Einschubsystemen erweiterbar (derzeit bis zu 12 Achsen) <p>Einschübe für:</p> <ul style="list-style-type: none"> ▶ hochdynamische Vektorregelung inkl. Verstärkereinheit ▶ Standard-Stepperansteuerung mit Sollstromvorgabe inkl. Verstärkereinheit ▶ Hochlast-Stepperansteuerung inkl. Verstärkereinheit <p>Funktion elektronisches Getriebe (elektronische „Königswelle“) und / oder frei wählbare Bewegungsabläufe Schutz durch Überwachung auf Über- und Unterspannung sowie auf Übertemperatur Schutz durch Maximalstrombegrenzung</p>
<p>Versorgung:</p>	<p>24 VDC ±10 % 40 VDC bis 70 VDC Leistungsversorgung (je nach Applikation)</p>

Bezeichnung: Servo System K1655-1000

Leistungsdaten:	<p>Regelung: Vektorregelung mit überlagertem Lageregler Dynamik: Dreieckfahrt z. B. 90° in 50 ms Regelgenauigkeit: $\pm 0,36^\circ$ Lagefehler</p> <p>Verstärker: I_{Dauer} = je nach Applikation (Begrenzung durch Temperatur) $I_{\text{Spitze}} < 15 \text{ A}$</p> <p>Motor: 3 Nm bei $n = 600 \text{ U/min}$ und $UDC_{\text{in}} = 70 \text{ VDC}$ 1,6 Nm bei $n = 1000 \text{ U/min}$ und $UDC_{\text{in}} = 70 \text{ VDC}$</p>
Mikroprozessortyp:	Digitaler Signalprozessor
Busprotokoll:	Profi-Bus DP bis 500 kBit/sec
Ein- und Ausgänge:	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Busadressierung auf der Backplane (keine Einstellung auf der Steuerkarte) ▶ Leistungsausgang für Motor unterhalb jeder Steuereinheit ausgehend von der Backplane (übersichtliche Verkabelung) ▶ Eingang für Motor-Encoder unterhalb jeder Steuereinheit
mech. Abmessung und Montage:	19" Einschub, 4*8TE breit, 120 mm tief Einschub vorgesehen für 4 bis 12 Steuereinheiten Einschub skalierbar in 2er Schritten Erweiterbar mit weiteren Einschüben
Optional:	Netzteilkarte für 230 VAC